This Page Is Inserted by IFW Operations and is not a part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images may include (but are not limited to):

- BLACK BORDERS
- TEXT CUT OFF AT/TOP, BOTTOM OR SIDES
- FADED TEXT
- ILLEGIBLE TEXT
- SKEWED/SLANTED IMAGES
- COLORED PHOTOS
- BLACK OR VERY BLACK AND WHITE DARK PHOTOS
- GRAY SCALE DOCUMENTS

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning documents will not correct images, please do not report the images to the Image Problem Mailbox.

Subaccount is set to 0315-000505/REA

File 347: JAPIO Oct 1976-2003/Oct (Updated 040202)

(c) 2004 JPO & JAPIO

*File 347: JAPIO data problems with year 2000 records are now fixed. Alerts have been run. See HELP NEWS 347 for details.

Set Items Description

?s pn=jp 57038690

S1 1 PN=JP 57038690

?t s1/7/all

1/7/1

DIALOG(R) File 347: JAPIO

(c) 2004 JPO & JAPIO. All rts. reserv.

Image available 00888390 SCROLL TWO-CYLINDER COMPRESSOR

PUB. NO.:

57-038690 A]

PUBLISHED:

March 03, 1982 (19820303)

INVENTOR(s): KARATO HIROSHI

APPLICANT(s): MATSUSHITA ELECTRIC IND CO LTD [000582] (A Japanese Company

or Corporation), JP (Japan)

APPL. NO.:

55-112561 [JP 80112561] August 14, 1980 (19800814)

FILED:

ABSTRACT

PURPOSE: To reduce mechanical frictional force by making compression part in 2- cylinders, and making the large axial direction force caused by gas pressure in the cylinder to generate in the both compression portion to be equal and opposit direction to act on the same point of application and cancell each other.

CONSTITUTION: Movable scrolls 11, 12 receive axial directional forces during operation by gas pressure in sielded spaces 27, 28, this axial directional forces are equal because the compression parts formed by the fixed scroll 23, 24 and the movable scrolls 11 and 12 are of identical inspite of symmetrical arrangement. Further the point of dimension application of this axial directional forces fall in between center O of the main shaft 14 and center 0' of the crank portion 15 and 16 therefore are making shaft center of the crank portion 15, 16 to coincide each other. Thus the axial forces are equal in quantity and act in opposit direction to the same point of application, and the axial directional forces act on the movable scrolls are cancelled, resulting to eliminate mechanical frictional loss arising by the axial directional forces. ?logoff

09 日本国特許庁 (JP)

①特許出願公開

◎公開特許公報(A).

昭57-38690

⊕Int. Cl.3 F 04 C 18/04

庁内整理番号 7331-3H

❸公開 昭和57年(1982)3月3日

発明の数 1 審査請求 未請求

(全 4 頁)

⊗スクロール 2 気筒圧縮機

2D特 面 昭55-112561

⊗出

願 昭55(1980)8月14日

②発 明 者 唐土宏

門真市大字門真1006番地松下電 器産業株式会社内

①出 願 人 松下電器産業株式会社 門真市大字門真1006番地

O代 理 人 弁理士 中尾敏男 · 外1名

1、発明の名称

特許請求の範囲 '

互いに逆巻きのらせん曲額からなるラップをそ、 れぞれ有する2ケの可動スタロールにそれぞれ自 転防止機構を設け、モータ部の主軸の両端に前記 各可動スクロールを各ラップがモータ冊と反対偶 になる位置に前記主軸の両端のクランク部にそれ ぞれ取付け、前配各可動スクロールのラップにそ れぞれ固定スクロールのラップをかみ合せて前記 クロールを政固定スクロールに対して抗菌 運動させ各4両スタロールのラ・プで閉じた密閉 ひ間を圧破するようにしたスクロール 2気筒圧線 根を構成し、前記可勤スクロールと固定スクロー んで形成するそれぞれの圧縮部を対称的で全く同 一寸法形状となし、かつ両可動スクロールの接回 半径を等しくするとともに前記主軸の両クランク 部の軸心を一致させてなるスクロール2気筒圧線

3、発明の評細な説明

本発明は、いわゆるスクロール形の圧縮機に関 するもので、その意図するところはスクロール圧 機機に修有な問題点であるところのシリング内ガ ス圧力により生じる過失な軸方向力を圧縮部を2 気筒とし、両圧疑惑でこの軸方向力を互い化大き 数させて相較させ、機械摩擦力の少ないスクロー ル圧線機を提供することにある。

いわゆるスクロール形の圧粒機の原理は古くか 5知られていたが、未だこの種の圧縮機としては 実用化されているものは殆んど無い。その環由と しては、圧縮機の体験効率や圧縮効率などの性能 は大変高い値を示し長所を有するが、スクロール 圧幕機に摺動部が多いこと。また軸方向力が過大 になること等のために根據的摩擦損失が大きく、 結局トータル的な性能が他の圧縮方式、例えばレ シブロ式、ローリンダビストン式マルチペーン式 等と比較して顕著な便位性を持てないからであっ

使来のスクゥール圧植物の作物原理を無1回。
へはて収明する。。図はな人発了と同時に圧縮を始める状態のらせん自動からさる可能スクゥールののじくらせん自動からなるラ・ブ2。との位相関係を示し、10回。
のの、は図はそれぞれ。図、10回の対別が向に
のの。 放回運動した状態を示す。反時計方向への
放回運動とともに両スタゥールラ・ブ1。。。
によって閉じられる密熱空間3が小さくなり、密
防空間3内のガスが圧縮されて吐出孔4と追じる
ととにより圧縮ガスが吐却される。

上紀作動原理の下で、従来のスクロール圧縮機 を属2回により説明する。1 は可動スクロールで、 らせん曲線からなるフ・ブ1 a を有し、フレーム 5 に固定された報受 6 a で支持された主軸でのク ランク部で a に軸受 6 b を介して取付けられてい る。2 は固定スクロールで、吐出孔 4 シェびらせ ん自線からなるフ・ブ2 a を有し、フレーム 5 に 固定され、可動スタロール1 のフ・ブ1 a とかみ 福間257~ 38690(2)

合うように組合されている。のは自転防止機構で、 可能スタロール1が自転しないためのものでフレームのに固着して取付けられている。主軸ではス ナータの、ロータ10からなるモータ部により起 助され、可能スタロール1を第1回に示すように 動作させ、徳胡空間3内のガスを圧離する。

上述の従来スタロール圧磁機にかいては、密閉空間3円のガスの圧力上昇とともに可動スタロール1 にかかる動方向力、すをわち固定スタロール 2 から可動スタロール1 の動方向をなり、可動スタロール 1 の動方向を支が、なものとなり、可動スタロール 1 の動方向を支がかかり、微観を1 の手がに延端に大き。ていた。このため、従来は可動スタロール 1 の存面にから、のため、従来は可動スタロール 1 の存面にから、このため、従来は可動スタロール 1 の存面にから、上のかし一般にとの動方向力ときさばま動すの 1 回転当りによいても当然変化するだけでなく、その作用点も可動スタロール 1 のほことでも1 でのクランタを1 の動心のと主動すの側位度に作用するから、主動すの回転ととも

5---

に中心軸のの回りを半径 ** = 100/2 で数回していることになる。しかるに可数スタロール1 上の一足点に作用するばかりでなく、主軸すの1回転当り役 正力も一定であるから、結局この軸方向力とは適当に相投させることは低やでは起しく可数スタロール1 に余分なモーノント 中央がみを生じたり、 両ラップ1 ** 1,2 ** 1 回転防止機構をと可能スタロール 1 間等に大きな機械的事業損失を生じたりして種々の問題点があり、この軸方向力に対して通過な解決策が見合らなかった。

本発明は上述の点に強みてなされたもので、以 下にその構成と作用を図面を用いて説明する。

第3図ド本発明のスクロール2気筒圧線機の概 要構成図の一例を示す。

11,12は可動スタロールで、それぞれ互い に逆色をのらせん自動からなるファブ11a, 12。を有している。モータ部13の主触14の 四隣にタフンタ部15,10をそれぞれ設け、可 動スタロール11,12をそれぞれファブ11。 64-1

12aをモーメ邸13と反対側にして軸受17。 18を介して取付けている。主轄14はハクジン グ19K固定されているフレーム20の舶受21, 22により支持されている。23,24はハクジ ング19に取付けた固定スクロールで、らせん曲 韻からなるそれぞれのラ・ブ238、248を有 し、可数スクロール11、12のラップ114、 12.とかみ合せている。25,26はそれぞれ 可動スクロール11.12が自転しないための自 転防止機構で、フレーム20K固着している。可 ぬスクロール11,12はそれぞれ固定スクロー ル23,24尺対して旋回運動可能となし、斑ス 10-19-711022302101202 24. で囲まれた密閉空間 27. 28が主動14 の回転化よって小さくなり、密閉空間27,28 内のガスが圧迫される。なか、ここで、両可助ス クロール11,12の放回半径つまりクランク部 18、16のクランク半径を抑しくするととも化 クランク部16、16の帕心を一致させている。 主動140中心動を0、クランク部15、160

組心を心としている。また、20、30はガス及 人智で、31、32はそれぞれ高圧ガス吐出智、 33、34は耐足スタロール23、24に設けた 叶出れである。

上記機成にかいて動作を説明すると、モータ部13に通電することにより玉軸14を回転させたりクランタ部16、16を介してそれぞれ可能スタロール11、12に動力 伝達され、自転防止機構26、26が動いているので、可動スタロール11、12はそれぞれ固定スタロール23、24に対して互四クップ11。、23。で研じられた密閉空間27かよび両フップ12。、24。で研じられた密閉空間27かよび両フップ12。、24。で研じられた密閉空間27かよび両フップ12。、24。で研じられた密閉空間27かよび両フップ12。、24。で研じられた密閉空間27かよび両フップ12。、24。で研じられた密閉空間27かまが取りつがスは圧超され、吐出孔33、34から吐出りつがスは圧超され、吐出孔33、34から吐出りつがスは圧超され、吐出孔33、34から吐出りるなな低がスを扱入者29、30から成入されて圧起機をとして動もく。

ととて、両可勒スクロール11,12は自然密 閉空間27,28円のガス圧化より軸方向力を受

特際級57- 38690(3) け、それぞれ固定スタロール23,24から両可 動スタロール11、12を引離そうと動らいてい る。ところが固足スタロール23.24と可動ス クロール11。12で形成する圧縮器は対象的で あるが全く同一寸法形状であるから、この軸方向 力の大きさが等しい。そして、この触方向力の作 用点は主軸14の軸心のとクランク部16,16 の他心心の中間位置に来るから今の場合両クラン ク部16、16の軸心を一致させてかり、この軸 方向力は大きさが等しく方向が互いに反対でかつ 作用点が一致しているため、この両可動スクロー ル11。12に勧らく軸方向力は全く相較されて しまっている。したがって、余分をスラスト軸受 を必要としないだけでなく軸方向力のために生じ る機械的摩擦損失を無くすることができ効率の高 いスクロール圧和級を実現できるものである。

上述の以明から明らかなように、本発明によれば、可動スタロールと固定スタロールで形成する 2つの圧縮部にかける可動スタロールに対して動 ちく動方向力が大きさ等しく、かつ反対向きて、

そして力の作用部が一致しているので、能力向力 を全く相較でき、余分なスラスト能受を必要とし ないばかりか、能力向力ドよって生じる機械的庫 根損失を無くすることができ、効率の高いスタロ 一ル圧増後を実現できる優れた効果を貸するもっ である。

4、図面の無単な説明

第1回。。 b。 c。 d はそれぞれ従来のスタロール圧縮機の作動原理を示す説明図。第2図は従来のスタロール圧縮機の格断面図。第3図は本発明のスタロール圧縮機の格断面図。第3図は本発明のスタロール2気筒圧縮機の一実施例を示す時断面図である。

11,12……可約スクロール、23,24… …筋足スクロール、25,26……自転防止機構、 13……モータ部、14……主軸、15,16… …クランタ部、27,26……密閉空間。

代理人の氏名 弁理士 中 尾 敏 男 ほか1名

1 **5**0







